

Global Attractor For A Generalized Benjamin-Bona-Mahony Equation

Mustafa Polat

Yeditepe Üniversitesi Matematik Bölümü
Kayisdagi Caddesi, Kayisdagi, Istanbul, Turkey
email:mpolat@metu.edu.tr

Özet

Bu çalışmada

$$u_t - a\Delta u_t - b\Delta u + \nabla \cdot \vec{F}(u) = h(x), \quad x \in \Omega, t \in \mathbb{R}^+ \quad (0.4)$$

$$u(0, x) = u_0(x), \quad x \in \Omega, \quad (0.5)$$

$$\partial^j u(x + L_i e_i, t) = \partial^j u(x, t), \quad x \in \mathbb{R}^2, \quad t > 0, L_i > 0, i = 1, n \quad j = 0, 1. \quad (0.6)$$

genelleştirilmiş Benjamin-Bona-Mahony denklemi için başlangıç-sınır değer probleminin global çekicisinin varlığı araştırılmıştır.

Abstract

In this presentation the existence of a global attractor for generalized Benjamin-Bona-Mahony equation of the form

$$u_t - a\Delta u_t - b\Delta u + \nabla \cdot \vec{F}(u) = h(x), \quad x \in \Omega, t \in \mathbb{R}^+ \quad (0.1)$$

$$u(0, x) = u_0(x), \quad x \in \Omega, \quad (0.2)$$

where Ω open connected domain in \mathbb{R}^n , periodic boundary conditions

$$\partial^j u(x + L_i e_i, t) = \partial^j u(x, t), \quad x \in \mathbb{R}^2, \quad t > 0, L_i > 0, i = 1, n \quad j = 0, 1. \quad (0.3)$$

will be proven.

1 Problem ve Denklemin Tanıtımı

Genelleştirilmiş Benjamin-Bona-Mahony (BBM) denklemini periodik sınır koşulları altında inceleyeceğiz. Problemimiz, aşağıdaki şekilde tanımlanacak.

$$u_t - a\Delta u_t - b\Delta u + \nabla \cdot \vec{F}(u) = h(x), \quad x \in \Omega, t \in \mathbb{R}^+ \quad (1.1)$$

$$u(0, x) = u_0(x), \quad x \in \Omega, \quad (1.2)$$

$$\partial^j u(x + L_i e_i, t) = \partial^j u(x, t), \quad x \in \mathbb{R}^2, \quad t > 0, \quad L_i > 0, \quad i = 1, n \quad j = 0, 1. \quad (1.3)$$

Burada a , b keyfi sabit sayılar, $u_0(x)$ verilen bir fonksiyon olacak.

$\vec{F}(u) = (F_1(u), \dots, F_n(u))$ Vektör alanının aşağıdaki koşulları sağladığı varsayılacak.

i. $F_k(0) = 0, \quad k = 1, 2, \dots, n;$

ii. $F_k \in C(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}), k = 1, 2, \dots, n;$

iii. $f_k(u) = \frac{d}{du} F_k(u), k = 1, 2, \dots, n$ fonksiyonları $|f_k(u)| \leq C(1 + |u|^m), k = 1, 2, \dots, n$ artma koşullarını sağlayacaklar. Burada eğer $n = 2$ ise $0 \leq m < \infty$, eğer $n = 3$ $0 \leq m < 2$, ve eğer $n \geq 4$ ise $m = 0$ alınacaklar.

Bu çalışma aşağıdaki başlıkları içerecektir:

(a) Çözümün varlık ve tekliği;

(b) Çözümün disipatifliği;

(c) Global çekicinin varlığı ;

Benjamin-Bona-Mahony denklemi (BBM)

$$u_t + au_{txx} - bu_{xx} + u_x + uu_x = 0 \quad (1.4)$$

doğrusal olmayan yayılım ve disipatif terimlerini içeren Benjamin, Bona ve Mahony [3]. Bu modelle ilgi bir çok çalışma yapılmıştır. Bunların bazılarını referans veriyoruz. ([4],[5],[1],[2],[7],[8],[9])

2 Temel Tanımlar

Bu problemin araştırılmasında kullanılacak bir takım matematiksel gerecin kısa bir listesi şudur:

Cauchy eşitsizliği: $|ab| \leq \frac{\epsilon}{2}|a|^2 + \frac{1}{2\epsilon}|b|^2.$

Young eşitsizliği: $|ab| \leq \frac{1}{p}|\epsilon a|^p + \frac{p-1}{p}|\frac{b}{\epsilon}|^{\frac{p}{p-1}}$, for all $p > 1$.

Hölder eşitsizliği: $p > 1$ ve $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ için $|\int_{\Omega} uv dx| \leq (\int_{\Omega} |u|^p dx)^{\frac{1}{p}} (\int_{\Omega} |v|^q dx)^{\frac{1}{q}}$.

Teorem 2.1. Sobolev gömme teoremi: $1 < p_1 \leq p_2 < \infty$ ve $l_1, l_2 \in \mathbb{Z}_+$ olsun. $\frac{l_1}{n_1} - \frac{1}{p_1} \geq \frac{l_2}{n} - \frac{1}{n}$. ise $W_{p_1}^{l_1}(\Omega) \subset W_{p_2}^{l_2}(\Omega)$

Eğer yukarıdaki eşitsizlik kesin ise gömülme kompakt olur.

Tanım 2.2. $S(t) : X \rightarrow X$, $t \geq 0$ operatörler ailesine X uzayına etki eden operatörler yarı grubu diyeceğiz eğer $S(t)S(s) = S(t+s)$, $s, t \geq 0$ ve $S(0) = I$, $I : X \rightarrow X$ birim operatör koşulları sağlanıyorsa.

Tanım 2.3. $B \subset X$ kümesine $S(t)$ yarı grubu altında pozitif değişmez diyoruz eğer $S(t)$ için $S(t)B \subset B, \forall t \geq 0$ sağlanırsa.

Tanım 2.4. $x \in X$ için $\gamma^+(x) = \{y \in X : y = S(t)(x), t \geq 0\}$ kümesine x in pozitif yörüngesi diyoruz.

Tanım 2.5. $B \subset X$ olsun. $w(B) = \overline{\bigcap_{s \geq 0} \bigcup_{t \geq s} S(t)B}$ kümesine B nin W - limit kümesi diyoruz.

Tanım 2.6. $B \subset X$ altkümesine $\{S(t)\}_{t \geq 0}$ yarı grubunun yutan kümesi diyoruz eğer B X in herhangi bir sınırlı alt kümesini yutuyorsa.

Tanım 2.7. X Banach uzayına etki eden $S(t), t \geq 0$ yarı grubuna asimptotik kompakt diyoruz eğer her sınırlı $\mathfrak{B} \subset B$ altkümesi için $\gamma^+(\mathfrak{B}) \in B$ koşulu sağlanıyorsa ve, $\{S(t_k)(x_k)\}$, her $x_k \in \mathfrak{B}$ dizisi için $t_k \rightarrow \infty$, prekompakt ise.

Tanım 2.8. The global Çekici $S(t), t \geq 0$ nin global çekicisi X uzayinin her sınırlı alt kümesini çeken kompakt invariant $\mathfrak{M} \subset X$ dir.

Tanım 2.9. X uzayına etki eden $S(t)$ operatörlerine noktasal disipatif denir eğer bir B sınırlı kümesi var ve bu küme X in her noktasını çekiyorsa

3 Varlık-Teklik

Tanım 3.1. $u(x, t), u_t(x, t) \in L^2(0, T; \dot{H}_{per}^1(\Omega))$ sınıfından u fonksiyonu eğer

$$(u_t, v) + a(\nabla u, \nabla v) + b(\nabla u, \nabla v) + (\nabla \cdot F(u), v) = (h, v), \quad \forall v \in \dot{H}_{per}^1(\Omega). \quad (3.1)$$

koşulunu da sağlıyorsa (1.1-1.3) probleminin zayıf çözümü denir.

Varlık-Teklik teoremimiz aşağıdaki gibi olacaktır:

Teorem 3.2. $h \in \dot{L}_{per}^2(\Omega)$ ve $u_0 \in \dot{H}_{per}^1(\Omega)$ ise problem 1.1-1.3 un

$$u \in L^\infty(0, T; \dot{H}_{per}^1(\Omega)) \cap L^2(0, T; \dot{H}_{per}^1(\Omega))$$

olacak şekilde bir tek çözümü vardır.

Proof. **Step1: Yaklaşık Çözümün İnşaası**

$w_1, w_2, \dots, w_m, \dots$ fonsiyonları

$$-\Delta u = \lambda u$$

$$u(x + L_i e_i) = u(x), u_{x_i}(x + L_i e_i) = u_{x_i}, \quad i = 1, \dots, n$$

özdeğer probleminin özdeğerleri olsunlar. $u_{0m} u_0 \in \dot{H}_{per}^1(\Omega)$ m $u_{0m} \rightarrow u_0$,
 $m \rightarrow \infty$ in $\dot{H}_{per}^1(\Omega)$ iken m boyutlu ortonormal uzaya projeksiyonu olsun . Yaklaşık çözümünü

$$u_m(x, t) = \sum_{i=1}^n g_{im}(t) w_i(x) \quad (3.2)$$

$$(u'_m, w_j) + a(\nabla u'_m, w_j) + b(\nabla u_m, w_j) + (\nabla \vec{F}(u_m), w_j) = (h, w_j), \quad j = 1, 2, \dots, m \quad (3.3)$$

$$u_m(0) = u_{0m} \quad (3.4)$$

$$\dot{g}_{im}(t) + b \sum_{j=1}^m a_{ij} g_{jm}(t) + b_{ij} (\vec{F}(u_m), w_j) = \sum_{j=1}^m \gamma_{ij}(h, w_j), \quad 1 \leq j \leq m. \quad (3.5)$$

ve başlangıç koşulları ile tanımlayalım. Burada a ve b sabit sayılardır. Bu adi diferensiyel denlemler sistemi için

$$u_m \in L^2(0, T; \dot{H}_{per}^1(\Omega)), \quad u'_m \in L^2(0, T; \dot{L}_{per}^2(\Omega)) \quad (3.6)$$

Step2: A priori estimates

(3.3) yi $g_{jm}(t)$ ile çarpıp $j = 1$ den $j = m$ toplayarak

$$\begin{aligned} & (\partial_t u_m, u_m) + a(\nabla \partial_t u_m, \nabla u_m) + b(\nabla u_m, \nabla u_m) + \\ & (\nabla \cdot F(u_m), u_m) = (h, u_m), \quad \forall v \in \dot{H}_{per}^1(\Omega) \end{aligned} \quad (3.7)$$

elde ederiz. Schwartz ve Cauchy eşitsizliklerini ve Poincare eşitsizliğini de kullanarak

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} (\|u_m\|_{L^2(\Omega)}^2 + a\lambda_1^{-1} \|\nabla u_m\|_{L^2(\Omega)}^2) + (b\lambda_1 - \frac{b\epsilon}{2}) \|u_m\|_{L^2(\Omega)}^2 + \\ b \|\nabla u_m\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq \frac{1}{2\epsilon} \|h\|_{L^2(\Omega)}^2 \end{aligned} \quad (3.8)$$

elde ederiz. $\epsilon > 0$, $(b\lambda_1 - \frac{b\epsilon}{2}) \geq 0$ sağlayacak şekilde seçerek ve $\alpha = \min\{\frac{b}{a}, (b\lambda_1 - \frac{b\epsilon}{2})\} \geq 0$, alarak 3.8 çözümü

$$\begin{aligned} (\|u_m\|_{L^2(\Omega)}^2 + a\lambda_1^{-1} \|\nabla u_m\|_{L^2(\Omega)}^2) \leq \\ (\|u_{0m}\|_{L^2(\Omega)}^2 + a\lambda_1^{-1} \|\nabla u_{0m}\|_{L^2(\Omega)}^2) e^{-\alpha t} + \frac{1}{2\epsilon} \|h\|_{L^2(\Omega)}^2 \end{aligned} \quad (3.9)$$

Böylece

$$u_m \in L^\infty(0, T; \dot{H}_{per}^1(\Omega)) \cap L^\infty(0, T; \dot{L}_{per}^2(\Omega)) \quad (3.10)$$

olur. Yine 3.8 dan t ye göre integral alarak

$$\begin{aligned} (\|u_m\|_{L^2(\Omega)}^2 + a \|\nabla u_m\|_{L^2(\Omega)}^2) + a\alpha \int_0^T \|\nabla u_m\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq \\ (\|u_0\|_{L^2(\Omega)}^2 + a\lambda_1^{-1} \|\nabla u_0\|_{L^2(\Omega)}^2) + \frac{1}{2\epsilon} \|h\|_{L^2(\Omega)}^2 \end{aligned} \quad (3.11)$$

elde ederiz. Bu ise $\int_0^T \|\nabla u_m\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq C_1$ ve $u_m \in L^2(0, T; \dot{H}_{per}^1(\Omega))$ olduğunu gösterir. Böylece

$$u_m \in L^2(0, T; \dot{H}_{per}^1(\Omega)) \cap L^\infty(0, T; \dot{H}_{per}^1(\Omega)) \quad (3.12)$$

elde etmiş oluruz.

Step3: Limite geçiş

(3.12), bir $u \in L^\infty(0, T; \dot{H}_{per}^1(\Omega))$ ve bu uzayın zayıf-yıldız topolojisinde buna $m \rightarrow \infty$ yakınsayan bir u_m alt dizisi olduğunu gösteriyor. Bu da her $v \in L^1(0, T; \dot{H}_{per}^{-1}(\Omega))$ için

$$\int_0^T \langle u_m(t) - u(t), v(t) \rangle dt \rightarrow 0, \quad \text{as } m \rightarrow \infty \quad (3.13)$$

sağlanıyor demektir. (3.2)-(3.3) de limite geçmek için C_0^∞ uzayında bir $\psi(T) = 0$ koşulunu sağlayan bir $\psi(t)$ fonksiyonu ile çarpıp t ye göre integral alıp kısmi integrasyon kullanırsak dağılım manasında her $\forall v \in \dot{H}_{per}^1(\Omega)$

in $(0, T)$ de

$$\frac{d}{dt}\{(u, v) + a(\nabla u, \nabla v)\} + (\nabla \cdot \overrightarrow{F(u)}, v(t)) = (h, v) \quad (3.14)$$

sağlandığını görürüz. \square

Lema 3.3. (Strauss) V, H Hilbert uzaylar \dot{V} uzayı V nin dual uzayı olsun ve

$$V \subset H \subset \dot{V}$$

her küme diğesinde yoğun olma koşulu ile sağlansın. Eğer $u \in L^2(0, T; V)$ ve $u_t \in L^2(0, T; \dot{V})$ ise $u; [0, T] \rightarrow H$ hemen hemen her yerde sürekli bir fonsiyona eşittir. Ve de dağılım manasında aşağıdaki denklik sağlanır.

$$\frac{d}{dt}(u, u) = \frac{d}{dt}\|u\|_{L^2(\Omega)}^2 = 2 \langle \dot{u}, u \rangle$$

Teorem 3.4. Teorem3.2 nin aksiyomları altında bir $u \in C(0, T; \dot{H}_{per}^1(\Omega))$ çözümlü vardır.

Proof. 1.1 denklemini u_t ile $L^2(\Omega)$ manasında çarparsak $u \in L^2(0, T; \dot{H}_{per}^1(\Omega))$ ve $u_t \in L^2(0, T; \dot{H}_{per}^1(\Omega))$ olduğunu kolayca görürüz. Sonuç Strauss lemasından kolayca çıkar. \square

4 Yutan Kümenin ve Global Çekicinin Varlığı:

1.1 denklemini u ile $L^2(\Omega)$ manasında çarparsak ve kısmi integrasyonu, periodik sınır koşullarını ve Poincare-Friedrichs, Cauchy, Young eşitsizliklerini kularırsak ve $K_0 = \min(\frac{b\lambda_1}{2}, \frac{b}{2a})$ seçersek

$$\frac{d}{dt}[\|u(t)\|_{L^2(\Omega)}^2 + a\|\nabla u(t)\|_{L^2(\Omega)}^2] + K_0[\|u(t)\|_{L^2(\Omega)}^2 + a\|\nabla u(t)\|_{L^2(\Omega)}^2] \leq \frac{1}{b\lambda_1}\|h\|_{L^2(\Omega)}^2 \quad (4.1)$$

elde ederiz. Buradan da

$$\|\nabla u(t)\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq \frac{1}{a}\{\|u_0\|_{L^2(\Omega)}^2 + a\|\nabla u_0\|_{L^2(\Omega)}^2\}e^{-K_0 t} + \frac{1}{abK_0\lambda_1}\|h\|_{L^2(\Omega)}^2 \quad (4.2)$$

kolayca elde edilir. Dolayısıyla $S(t)$ nin $\dot{H}_{per}^1(\Omega)$ da

$$\mathbf{B}_1 := \{u \in \dot{H}_{per}^1(\Omega) : \|u\|_{\dot{H}_{per}^1(\Omega)} \leq \frac{1}{aK_0\lambda_1}\|h\|_{L^2(\Omega)}^2\} \quad (4.3)$$

yutan kümesi olduğu kolayca görülür. Global çekicinin varlığını göstermek için Ladyzhenskaya[12] nin aşağıdaki iki teoremini kulananağız.

Teorem 4.1. $S(t), t \in \mathbb{R}^+$ bir X Banach uzayına etki eden bir yarıgrup olsun ve , $S(t) = W(t) + Z(t)$ toplamı olarak ifade edilebilsin. $W(t), t \in \mathbb{R}^+$ aşağıdaki koşulu sağlasın

$$\|W(t)(\mathbf{B})\|_X \leq m_1(t)m_2(\|\mathbf{B}\|_X)$$

burada $m_1(t)$ ve $m_2(t)$, \mathbb{R}^+ da sürekli fonksiyonlar olsun ve $m_1(t) \rightarrow 0, t \rightarrow \infty$, $\|\mathbf{B}\|_X = \sup_{v \in \mathbb{B}} \|v\|_X$, sağlansın ve $Z(t)$ sınırlı kümeleri kompakt kümelere götürsün. Bu taktirde $S(t)$ asimptotik kompakt yarıgruptur

Teorem 4.2. $S(t) : X \rightarrow X, t \in \mathbb{R}^+$, sürekli sınırlı noktasal disipatif ve asimptotik kompakt olsun. Bu yarıgrupun boş olmayan bir \mathfrak{M} minimal global çekicisi vardır. Bu küme kompakt, invariant ve bağlantılıdır.

$S(t)$ yarı grubunun asimptotik düzgün olduğunu göstereceğiz. Bunu yapmak için Teorem4.1i kulanacağız. Burada $u(x, t)$ çözümünü $u(x, t) = w(x, t) + z(x, t)$ şeklinde yazacağız. $w(x, t)$ ve de $z(x, t)$ de aşağıdaki problemlerin çözümü olsunlar.

$$w_t - a \Delta w_t - b \Delta w = 0 \quad (4.4)$$

$$w(x, 0) = u_0(x) \quad (4.5)$$

$$\begin{aligned} \partial^j w(x + L_i e_i, t) &= \partial^j w(x, t), \quad x \in \mathbb{R}^2, \\ t > 0, L_i > 0, i &= 1, n \quad j = 0, 1. \end{aligned} \quad (4.6)$$

ve

$$z_t - a \Delta z_t - b \Delta z + \nabla \cdot \vec{F}(w + z) = h(x), \quad x \in \Omega, t \in \mathbb{R}^+ \quad (4.7)$$

$$u(0, x) = 0, \quad x \in \Omega, \quad (4.8)$$

$$\begin{aligned} \partial^j z(x + L_i e_i, t) &= \partial^j z(x, t), \quad x \in \mathbb{R}^2, \\ t > 0, L_i > 0, i &= 1, n \quad j = 0, 1. \end{aligned} \quad (4.9)$$

Böylece $S(t)$ yarıngrubunun $S(t) = W(t) + Z(t)$ şeklinde bir gösterimi olur. (4.4)-(4.6) denklemlerinden

$$\frac{d}{dt} [\|w(t)\|_{L^2(\Omega)}^2 + a \|\nabla w(t)\|_{L^2(\Omega)}^2] + K_1 [\|w(t)\|_{L^2(\Omega)}^2 + a \|\nabla w(t)\|_{L^2(\Omega)}^2] \leq 0 \quad (4.10)$$

eşitsizliğini elde ederiz. Bunu integrale edersek de

$$[\|w(t)\|_{L^2(\Omega)}^2 + a \|\nabla w(t)\|_{L^2(\Omega)}^2] \leq [\|w(0)\|_{L^2(\Omega)}^2 + a \|\nabla w(0)\|_{L^2(\Omega)}^2] e^{-K_1 t} \quad (4.11)$$

elde ederiz. Şimdi Poincare-Friederich eşitsizliğini bir kez daha kullanırsak

$$\|\nabla w(t)\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq (1 + \frac{1}{a\lambda_1}) \|\nabla w(0)\|_{L^2(\Omega)}^2 e^{-K_1 t} \quad (4.12)$$

elde ederiz. Böylece $W(t)$ parçası $m_1(t) = e^{-K_1 t}(1 + \frac{1}{a\lambda_1})$ and $m_2(t) = t$ için Teorem 4.1. nin aksiyomlarını sağlamış olur.

Şimdi sıra $Z(t) : H_{per}^1(\Omega) \rightarrow H_{per}^1(\Omega)$ nin $t > 0$ için prekompakt olduğunu göstermeye geldi. 4.7 denklemini aşağıdaki gibi yazarak işe başlayacağız.

$$z_t - a\Delta z_t - b\Delta z = h(x) - \sum_{i=1}^n f_i(u)u_{x_i} = g(x, t), \quad x \in \Omega, t \in \mathbb{R}^+ \quad (4.13)$$

f üzerindeki koşulları, Hölder eşitsizliğini ve, Sobolev gömme teoremini kullanırsak

$$\int_{\Omega} |f_i(u)u_{x_i}|^p dx \leq C_3(1 + \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx) + C_4(1 + \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx)^{\frac{3(2-p)}{2}} \quad (4.14)$$

elde ederiz.

$S(t) : \dot{H}_{per}^1(\Omega) \rightarrow \dot{H}_{per}^1(\Omega)$ sınırlı disipatif olduğundan, $\max_{t \in \mathbb{R}^+} \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)} \leq C_5$, ve $h \in L^2(\Omega)$, $g \in C(\mathbb{R}^+; L_p(\Omega))$ olur. Sobolev gömme teoremi $\sigma = 1 - \frac{m}{2}$ için $L_p(\Omega) \subset \dot{H}_{per}^{-1+\sigma}(\Omega)$, $g \in L^2(0, T; \dot{H}_{per}^{-1+\sigma}(\Omega))$, verir. $Z(t)$ nin prekompaktlığı aşağıdaki önermeden çıkar.

Önerme 4.3. Eğer $g \in L^2(0, T; \dot{H}_{per}^s(\Omega))$ ve $v_0 \in \dot{H}_{per}^{s+2}(\Omega)$ ise

$$v_t - a\Delta v_t - b\Delta v = g(x, t), \quad x \in \Omega, t \in (0, T) \quad (4.15)$$

$$v(x, t) = v_0 \quad (4.16)$$

başlangıç sınır değer problemi $s \in \mathbb{R}$ olmak üzere bir $v(x, t) \in C(0, T; \dot{H}_{per}^{s+2}(\Omega))$, bir çözüme sahiptir.

Proof. Bu önermenin ispatı standard Fourier seri metodu ile kolayca yapılır.

References

- [1] Albert, J., On the decay of solutions generalized Benjamin-Bona-Mahony equation; *J. Math. Anal. Appl.* 141 (1989), 527-537
- [2] Amick, C.J., Bona, J.L., Schonbek, M.E.; Decay of solutions of some nonlinear wave equations, *J. Differential Equations*, 81(1989), 1-49.
- [3] Benjamin, T.B., Bona, J.L. Mahony, J.J. *Phil. Trans. Roy.Soc.London* 272(1972) 47-78
- [4] Bixiang, Wang; On the strong attractor for the Benjamin-Bona-Mahony equation, *Appl. Math. Lett.* 10(2)(1997),23-28.
- [5] Bixiang, Wang; Attractors and Appr. Inertial Manifolds for the generalized Benjamin-Bona-Mahony equation, *Appl. Sci.* Vol.20(1997),199-203.
- [6] Bixian, Wang, Yang, Wanli; Finite Dimensional behaviuor for the Benjam,n-Nona-Mahony equation, *J. Phys. A.* 30(1997),13,4877-4885.
- [7] Bonaş J. L., Bryant, P.J. A mathematical model for long wave generated by wave numbers in nonlinear dispersive systems, *Proc. Cambridge Philos. Soc.*, 73,391-405(1977).
- [8] Bona, J.L., Douglsh, V.A., An initial boundary value problem for a model equation for propagaition og long waves, *J. Math. Anal. Appl.* 75 (1980), 503-522.
- [9] Bona. J.L., Smith, The initial value problem for the KdV equation . *Philos. Trans. Roy.Soc.London. Ser. A* 278(1975), no.1287, 555-601.
- [10] A.V. Babin and M.I. Vishik, *Attractors of Evolution Equations, North-Holland Publishing Co., Amsterdam, 1992.*
- [11] A. V. Babin and M. I. Vishik, *Attractors of Evolution Equations Elsevier Science Publishers.*
- [12] O. A. Ladyzhenskaya, On the Determination of minimal global attractors for the Navier-Stokes and other partial differential equations, *Russian Math. Surveys* 42, No. 6 (1987), 27-73.

